

**Institut National Polytechnique**  
**Cycle Préparatoire - 1ère année**

**Examen de Mécanique 1 du 16 décembre 2011, durée : 1 h 30**

***Aucun document n'est autorisé ; les calculatrices sont autorisées.***

*On rappelle que les correcteurs sont sensibles à la lisibilité des copies, à l'orthographe ainsi qu'au style, lequel -en aucun cas- ne doit être télégraphique.*

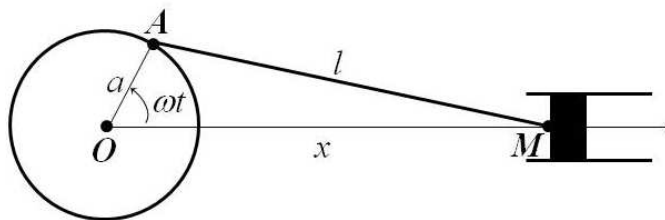
**1. QUESTIONS DE COURS**

Soit  $R'$  un repère non galiléen, et  $R$  un repère galiléen.

- (a) Donner la définition d'un repère galiléen, et citer des exemples.
- (b) Donner la définition mathématique de :
  - i. la vitesse d'entraînement,
  - ii. l'accélération d'entraînement,
  - iii. l'accélération de Coriolis.
- (c) Donner la loi de composition des vitesses et des accélérations.

**2. RELATION FONDAMENTALE DE LA DYNAMIQUE**

Une roue, de rayon  $a$  tourne uniformément avec une vitesse angulaire constante  $\omega$  autour de l'axe  $Oz$  d'un référentiel galiléen dans lequel  $Oy$  représente la verticale ascendante. Une barre de longueur  $l$ , articulée en un point  $A$  de la roue, communique un mouvement de translation selon  $Ox$  à un piston  $M$  de masse  $m$ , que l'on considèrera ponctuel (figure ci-dessous). On suppose que le mouvement de  $M$  s'effectue sans frottement.



On note  $\alpha = \widehat{(\overrightarrow{OM}, \overrightarrow{AM})}$ , et  $H$  la projection de  $A$  sur  $Ox$ .

- (a) Exprimer la longueur  $HA$  en fonction de  $\omega t$ .
- (b) Exprimer les longueurs  $HA$  et  $HM$  en fonction de  $\alpha$ .
- (c) En déduire l'expression de  $x = OM$  en fonction de  $a$ ,  $l$ ,  $\omega$  et  $t$ .
- (d) Réaliser le bilan des forces s'appliquant sur le piston, puis appliquer la relation fondamentale de la dynamique au piston.
- (e) En déduire l'expression de la composante suivant  $Ox$  de la force qu'exerce la barre sur le piston, et montrer qu'elle peut se mettre sous la forme :

$$F_x = -m\omega^2 \left\{ \cos \omega t + \frac{al^2 \cos 2\omega t + a^3 \sin^4 \omega t}{(l^2 - a^2 \sin^2 \omega t)^{3/2}} \right\}.$$

On utilisera la relation trigonométrique  $\cos 2\alpha = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha$ .

- (f) Donner l'expression de la valeur approchée de  $F_x$  dans le cas où  $(a / l) \ll 1$ .
- (g) Avec les approximations de la question précédente, quelle est alors la loi de variation  $x(t)$ ? On suppose pour cela qu'à l'instant initial  $A \in [OM]$ .

### 3. INTERACTION NEWTONIENNE ENTRE DEUX PARTICULES

On désigne par  $M$  la masse de la Terre (centre  $T$ ) et par  $m$  celle d'un satellite artificiel (centre  $S$ ), avec  $m \ll M$ . On note  $C$  la constante des aires,  $R$  le rayon de la Terre,  $G$  la constante de gravitation et  $g_0$  le champ de gravitation à la surface de la Terre. Soit  $z$  l'altitude (comptée par rapport à la surface terrestre) d'un point quelconque de l'orbite du satellite. La seule force s'exerçant sur  $S$  prise en compte dans le problème est la force d'interaction avec la Terre.  $T$  et  $S$  sont considérés comme ponctuels.

- (a) Dédire de la relation fondamentale de la dynamique appliquée à  $S$  immobile en  $z = 0$ , l'expression liant  $g_0$  et  $G$ , ainsi que d'autres données de l'énoncé.
- (b) Dédire du théorème du moment cinétique appliqué au satellite à l'altitude  $z$ , l'expression de  $C$ . On rappelle que  $C$  correspond au moment cinétique massique de  $S$ . Expliquer pourquoi le mouvement de  $S$  peut-être décrit par les coordonnées  $r$  et  $\theta$  que l'on représentera sur un schéma.
- (c) Exprimer l'énergie mécanique du satellite en fonction des données de l'énoncé et de la variable  $u = \frac{1}{rS}$ . Pour se faire, on posera  $u = \frac{1}{r}$  puis on exprimera  $\frac{du}{d\theta}$  en fonction de  $\frac{dr}{d\theta}$ .
- (d) Appliquer le théorème de la puissance mécanique et en déduire l'équation de la trajectoire du satellite. Exprimer le paramètre  $p$  et l'excentricité  $e$  de la conique en fonction de  $R$ ,  $C$ ,  $g_0$  et d'une constante.
- (e) On note  $z_A$  et  $z_P$  l'altitude de l'apogée ( $A$ ) et du périégée ( $P$ ). Représenter l'allure de la trajectoire de  $S$ , et préciser les positions de  $A$  et  $P$ .
- (f) Déterminer les expressions de  $z_A$  et  $z_P$  en fonction de  $R$ ,  $p$  et  $e$ .
- (g) Sachant que  $R = 6,39 \cdot 10^3$  km,  $z_A = 5,65 \cdot 10^3$  km et  $z_P = 0,95 \cdot 10^3$  km, déterminer la valeur de  $p$ ,  $e$ , ainsi que du demi-grand axe  $a$ .
- (h) Sachant que  $p = \frac{b^2}{a}$  et que l'aire de la conique décrite par  $S$  vaut  $\pi ab$ , avec  $b$  la longueur du demi-petit axe. Déterminer l'expression puis la valeur numérique de la période du satellite. On prendra  $g_0 = 9,8 \text{ m s}^{-2}$ .